

JANOME スカラロボット

蛇の目シン工業株式会社

FA・ロボット関連

空圧・油圧・シグ関連

蛇の目シン
スカラロボット

伝動部品関連

測定・制御関連

物流・搬送関連

産業機器・設備関連

JSシリーズ (ダブルシャフトタイプ)



■ JSシリーズの主な仕様

| 項目 | | 品番 | JS250 | JS350 | JS450 | JS550 |
|-------------|------------|----|---|----------------------|----------------------|----------------------|
| 軸数 | | | 4軸 (同時制御) | | | |
| アーム長 | J1アーム | | 100mm | 125mm | 225mm | 325mm |
| | J2アーム | | 150mm | 225mm | 225mm | 225mm |
| | J1+J2 | | 250mm | 350mm | 450mm | 550mm |
| 動作範囲 | J1アーム | | ±130° | ±130° | ±130° | ±130° |
| | J2アーム | | ±145° | ±150° | ±150° | ±150° |
| | Z軸 | | 150mm | 150mm | 150mm | 150mm |
| | R軸 | | ±360° | ±360° | ±360° | ±360° |
| 最大可搬質量 | | | 4kg | 6kg | 6kg | 6kg |
| 許容慣性モーメント | | | 0.1kg・m ² | 0.1kg・m ² | 0.1kg・m ² | 0.1kg・m ² |
| 最高速度 | J1、J2合成※1 | | 4200mm/sec | 6300mm/sec | 5600mm/sec | 6200mm/sec |
| | Z軸 | | 1400mm/sec | 1850mm/sec | 1850mm/sec | 1850mm/sec |
| | R軸 | | 1750°/sec | 1900°/sec | 1900°/sec | 1900°/sec |
| 位置繰り返し精度 | X軸、Y軸 | | ±0.01mm | ±0.01mm | ±0.015mm | ±0.015mm |
| | Z軸 | | ±0.01mm | ±0.01mm | ±0.01mm | ±0.01mm |
| | R軸 | | ±0.01° | ±0.01° | ±0.01° | ±0.01° |
| 標準サイクルタイム※1 | (可搬重量1kg時) | | 0.39sec | 0.38sec | 0.39sec | 0.41sec |
| | (可搬重量2kg時) | | 0.43sec | 0.42sec | 0.40sec | 0.42sec |
| 位置検出方法 | | | アブソリュートエンコーダ | | | |
| 制御方法 | | | PTP (Point to Point) 制御、CP (Continuous Path) 制御 | | | |
| 補間機能 | | | 三次元直線補間、三次元円弧補間 | | | |
| ティーチング方式 | | | ダイレクト/リモート/MDI (数値直接入力) | | | |
| プログラム言語 | | | 当社オリジナルソフトウェア"JR C-Points" | | | |
| プログラム容量 | | | 255プログラム、30,000ポイント (合計) | | | |
| 外部インターフェース | 入力/出力 | | 入力:37/出力:40 (6本リレー接続) | | | |
| | RS232C | | 3ポート | | | |
| | インターロック | | インターロック信号入力用 | | | |
| ツール用配線、配管 | | | 配線:14本、配管φ4:4本 | | | |
| 簡易シーケンサ | | | 100プログラム | | | |
| 負荷異常検出 | | | サーボモータドライバに依存 | | | |
| 異常検出 | | | 自己診断機能 | | | |
| 電源 | | | AC180-250V (単相) | | | |
| 電源容量 | | | 950VA | 1050VA | | |
| 使用時周囲温度 | | | 0-40°C | | | |
| 湿度 | | | 20-90% (結露なきこと) | | | |
| 質量 (ロボット) | | | 27kg | 27kg | 28kg | 29kg |
| 質量 (制御ボックス) | | | 20kg | | | |

- 繰り返し精度は、周囲温度一定での値です。
- 繰り返し精度は、絶対精度を保証するものではありません。また、変更になる可能性があります。
- 繰り返し精度は、JIS B8432-1993 (ISO9283-1990) ボース繰り返し精度によるものです。
- 標準サイクルタイムは、変更になる場合があります。
- 最大可搬質量設定では、最高速度は出ません。
- 最速サイクルタイム動作での連続運転はできません。
- 製品改良の目的により、上記の仕様を断りなく変更する場合がありますので、御了承ください。

JANOME スカラロボット

蛇の目マシン工業株式会社

F A・ロボット関連

空圧・油圧・ジグ関連

蛇の目マシン
スカラロボット

伝動部品関連

測定・制御関連

物流・搬送関連

産業機器・設備関連

JSTHシリーズ (シングルシャフトタイプ)



■ JSTHシリーズの主な仕様

| 項目 | | 品番 | | | | | | |
|----------------|-------------|--|----------------------|----------------------|----------------------|----------------------|----------------------|----------------------|
| | | JS350TH | JS450TH | JS550TH | JS650TH | JS750TH | JS880TH | JS1000TH |
| 軸数 | | 4軸 (同時制御) | | | | | | |
| アーム長 | J1アーム | 125mm | 225mm | 325mm | 300mm | 400mm | 400mm | 520mm |
| | J2アーム | 225mm | 225mm | 225mm | 350mm | 350mm | 480mm | 480mm |
| 動作範囲 | J1+J2 | 350mm | 450mm | 550mm | 650mm | 750mm | 880mm | 1000mm |
| | J1アーム | ±130° | ±130° | ±130° | ±130° | ±130° | ±130° | ±130° |
| | J2アーム | ±150° | ±150° | ±150° | ±150° | ±150° | ±160° | ±160° |
| | Z軸 | 200mm | 200mm | 200mm | 200mm | 200mm | 200mm | 200mm |
| 最大可搬質量 | | 6kg | 6kg | 6kg | 20kg | 20kg | 20kg | 20kg |
| 先端許容慣性モーメント | | 0.1kg・m ² | 0.1kg・m ² | 0.1kg・m ² | 0.2kg・m ² | 0.2kg・m ² | 0.2kg・m ² | 0.2kg・m ² |
| 最高速度※1 | J1、J2合成 | 6,300mm/sec | 5,600mm/sec | 6,200mm/sec | 6,700mm/sec | 7,200mm/sec | 6,500mm/sec | 7,000mm/sec |
| | Z軸 | 1,800mm/sec | 1,800mm/sec | 1,800mm/sec | 2,000mm/sec | 2,000mm/sec | 2,000mm/sec | 2,000mm/sec |
| | R軸 | 1,900°/sec | 1,900°/sec | 1,900°/sec | 1,800°/sec | 1,800°/sec | 1,800°/sec | 1,800°/sec |
| 位置繰り返し精度※2 | X軸、Y軸 | ±0.01mm | ±0.015mm | ±0.015mm | ±0.02mm | ±0.02mm | ±0.025mm | ±0.025mm |
| | Z軸 | ±0.01mm | ±0.01mm | ±0.01mm | ±0.01mm | ±0.01mm | ±0.01mm | ±0.01mm |
| | R軸 | ±0.01° | ±0.01° | ±0.01° | ±0.01° | ±0.01° | ±0.01° | ±0.01° |
| | 標準サイクルタイム※3 | 可搬重量1kg時 | — | — | — | — | — | — |
| 可搬重量2kg時 | | 0.43sec | 0.45sec | 0.43sec | 0.44sec | 0.46sec | 0.47sec | 0.50sec |
| 本体重量 | | 30kg | 31kg | 32kg | 65kg | 67kg | 68kg | 70kg |
| 制御ボックス重量 | | 20kg | | | 27kg | | | |
| 駆動方式 | | ACサーボモータ駆動 | | | | | | |
| 制御方式 | | PTP (Point to Point) 制御、CP (Continuous Path) 制御 | | | | | | |
| 補間機能 | | 3次元直線補間、3次元円弧補間 | | | | | | |
| 位置検出手段 | | アブソリュートエンコーダ | | | | | | |
| 位置指示方式 | | リモートティーチング (JOG) / 数値入力 (MDI) / ダイレクトティーチング | | | | | | |
| ティーチングシステム | | 当社オリジナルソフトウェアJR C-Pointsによる、簡単かつ汎用的なティーチングシステム ●簡単: 位置やパラメータの設定だけで、簡単ティーチング。基本動作および各種アプリケーションに対応したシステムプログラムをオプションで供給。 ●汎用的: ユーザ独自のI/O制御動作などがプログラム可能。ポイント作業命令で記述。 | | | | | | |
| ティーチング形態 | | ●ティーチングペンダント (オプション) による直接ティーチング ●JR C-Points (PCソフト) によるパソコンからのオフラインティーチング (オプション) ●JR C-Points (PCソフト) によるパソコンからのオンラインティーチング (オプション) | | | | | | |
| プログラム数 | | 255プログラム | | | | | | |
| ポイント記憶容量※4 | | 最大30,000ポイント | | | | | | |
| 簡易シーケンサ | | 最大1,000ステップ | | | | | | |
| 外部シリアルインターフェイス | | RS422 1ch (ティーチングペンダント専用) RS232C 1ch (PC専用 COM1) RS232C 2ch (外部機器用 COM2、COM3) | | | | | | |
| 外部入出力※5 | | I/O-SYS 入力15点/出力14点 I/O-1 入力18点/出力22点 (内4点リレー) I/O-H 入力4点/出力4点 (内2点リレー) | | | | | | |
| ツール用配線、配管 | | 信号配線14本、エアー配管φ4×4本 | | | | 信号配線14本、エアー配管φ6×4本 | | |
| 電源 | | AC180~250V (単相) | | | | | | |
| 電源容量 | | 1,050VA | | | | 1,900VA | | |
| 使用環境 | | 周囲温度 | | | | | | |
| | | 0~40°C | | | | | | |
| | | 相対湿度 | | | | | | |
| | | 20~90% (結露なきこと) | | | | | | |

※1: 再生抵抗有りの値です。また、最大可搬質量設定では、最高速度は出ません。

※2: 位置繰り返し精度は、周囲温度一定での値です。また、絶対精度を保証するものではありません。

※3: 再生抵抗有りの値です。また、最速サイクルタイム動作での連続運転はできません。

※4: 記憶領域が共用のため、ポイント属性データ/ポイント作業データ/シーケンサデータが増えると、ポイントデータ記憶数は減少します。

※5: NPN/PNP出荷時対応

●製品改良の目的により、上記の仕様を断りなく変更する場合がありますので、御了承ください。

JANOME スカラロボット

蛇の目シン工業株式会社

F A ロボット関連

空圧・油圧・シグ関連

蛇の目シン
スカラロボット

伝動部品関連

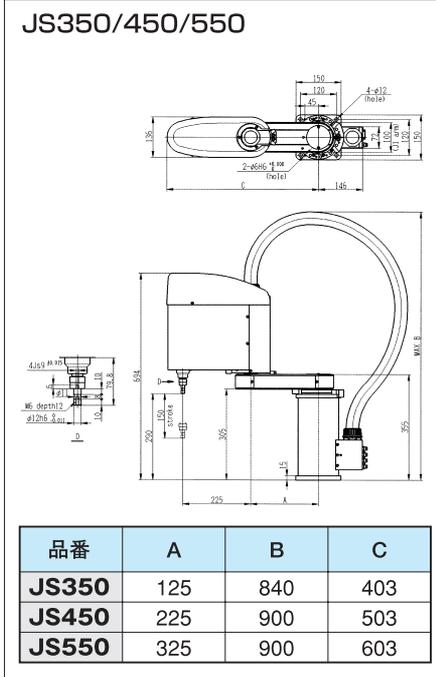
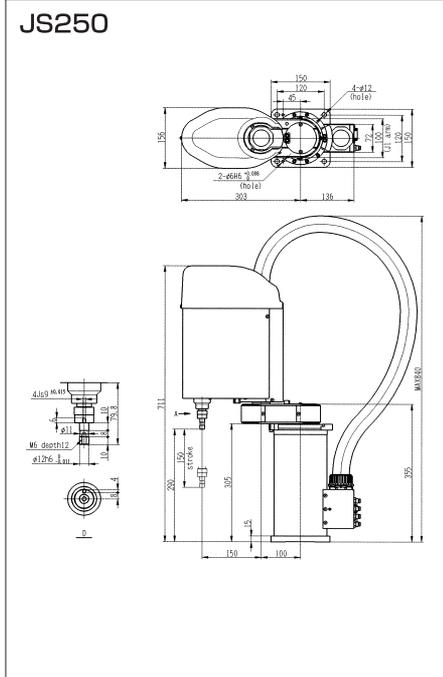
測定・制御関連

物流・搬送関連

産業機器・設備関連

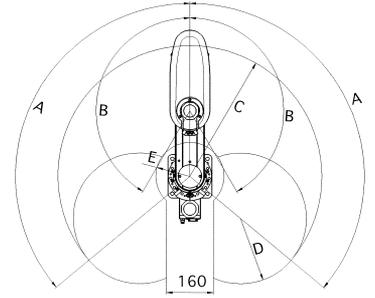
JS・JSTHシリーズ

- 外形図
- ダブルシャフト



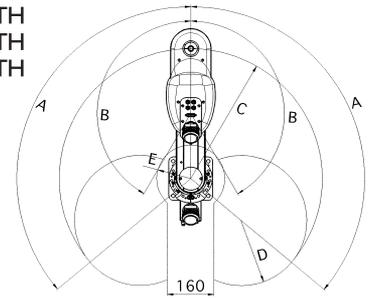
- 可動範囲

JS250
350
450
550



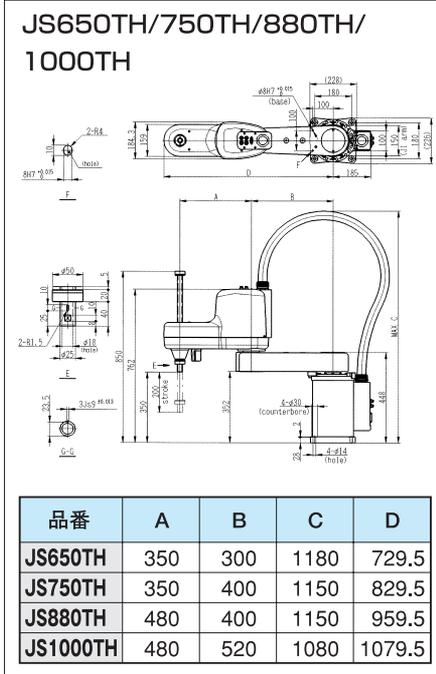
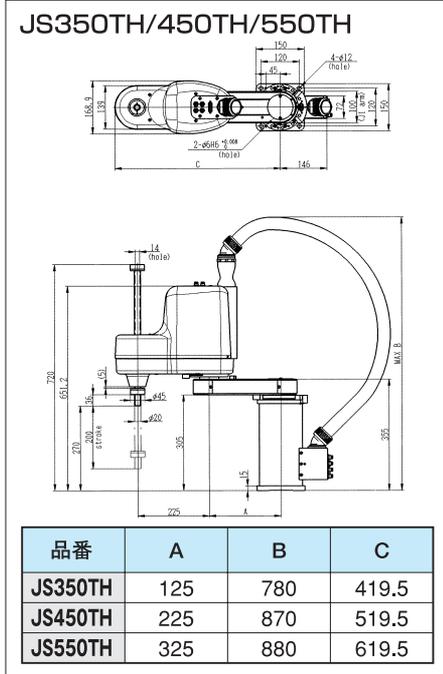
| 品番 | A | B | C | D | E | Z stroke |
|-------------------|------|------|------|------|------|----------|
| JS250 | 130° | 130° | R250 | R150 | R89 | 150 |
| JS350 (CL) | | 150° | R350 | | R132 | |
| JS450 (CL) | | | R450 | R225 | R116 | |
| JS550 (CL) | | | R550 | | R172 | |

JS350TH
450TH
550TH

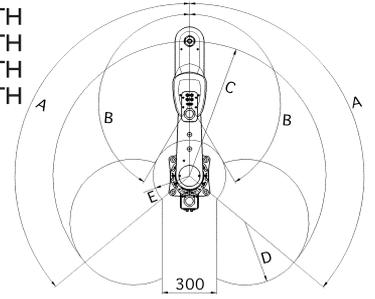


| 品番 | A | B | C | D | E | Z stroke |
|----------------|------|------|------|------|------|----------|
| JS350TH | 130° | 150° | R350 | | R132 | 200 |
| JS450TH | | | R450 | R225 | R116 | |
| JS550TH | | | R550 | | R172 | |

- シングルシャフト



JS650TH
750TH
880TH
1000TH



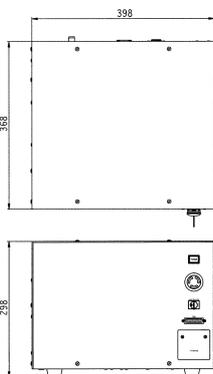
| 品番 | A | B | C | D | E | Z stroke |
|-----------------|------|------|-------|------|------|----------|
| JS650TH | 130° | 150° | R650 | R350 | R175 | 200 |
| JS750TH | | | R750 | | R200 | |
| JS880TH | | 160° | R880 | R480 | R172 | |
| JS1000TH | | | R1000 | | R178 | |

- コントローラ

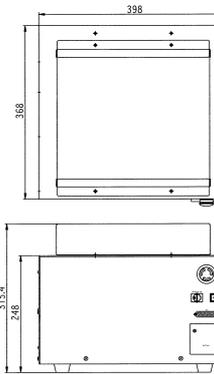


- 外形図

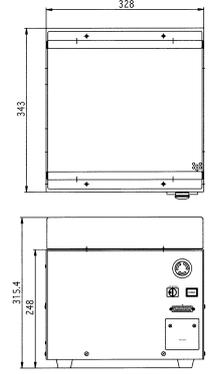
フル
スペック
GE



安全
回路



標準



●スカラロボット



JSR4400Nシリーズ

●卓上ロボット(クリーンルーム対応型)



JR2204Nシリーズ

●真空注型装置



VDE7000

●真空注型装置



VDE7210

FA・ロボット関連

空圧・油圧・ジグ関連

蛇の目マシン
その他製品

伝動部品関連

測定・制御関連

物流・搬送関連

産業機器・設備関連